

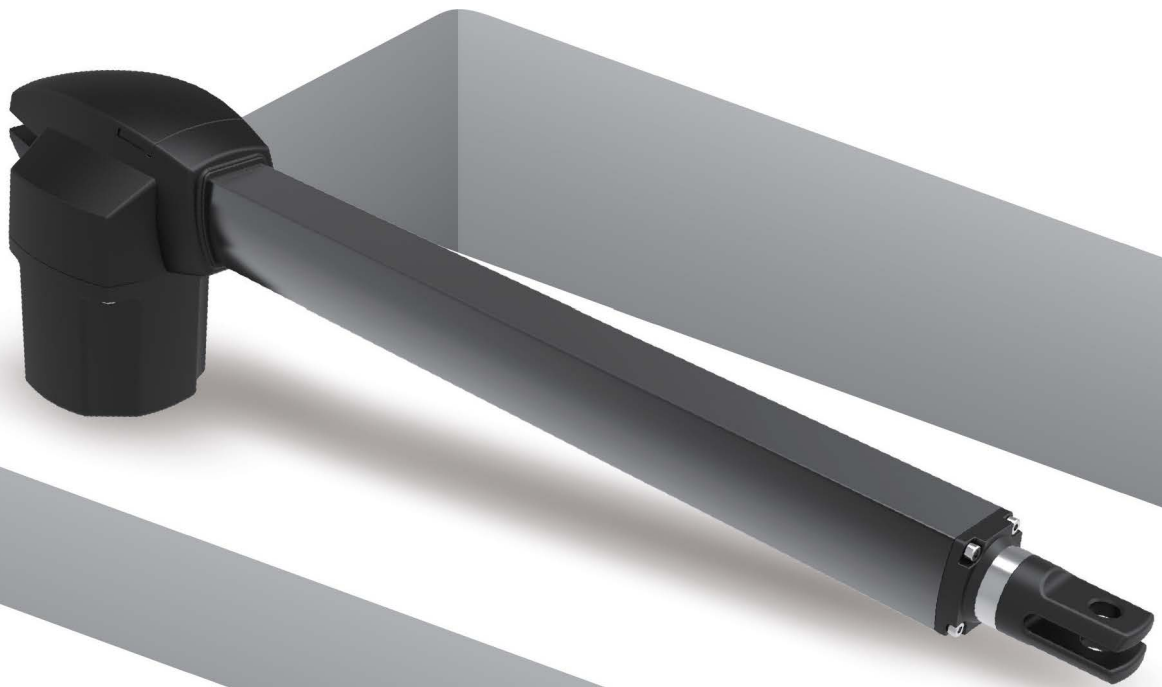


Tecnología para su vida

ABAT400

SKU.KABAT400

Operador abatible de 127VAC



Contenido

I. Advertencias generales de seguridad y precauciones	3
II. Descripción del producto y uso previsto	4
1. Contenido del kit.....	4
2. Dimensiones	5
III. Instalación	6
1. Comprobaciones previas a la instalación	6
2. Instalación de los motores	7-8
IV. Puesta en marcha	9
1. Tablero de control A301U	9
2. Cableado de motores	10
3. Cableado de accesorios.....	10
4. Aprendizaje de control RF	11
5. Fococeldas	11
6. Lógica del dispositivo de seguridad.....	12-13
7. Programación	14
8. Tabla de parámetros.....	15-20
9. Aprendizaje del sistema.....	21
V. Especificaciones técnicas	22


I. Advertencias y precauciones generales de seguridad

ADVERTENCIA!

Por favor, lea atentamente este manual de instrucciones antes de la instalación del sistema de puerta automática..

Este manual es exclusivamente para personal de instalación calificado.

El fabricante no se hace responsable de la instalación incorrecta y del incumplimiento de las normas eléctricas y de construcción locales..

Guarde todos los componentes del sistema y este manual para su posterior consulta. En este manual, preste especial atención a los contenidos marcados con el símbolo: 

Ser consciente de los peligros que pueden existir en los procedimientos de instalación y funcionamiento del sistema automático de cancelas.

Además, la instalación debe realizarse de conformidad con las normas y reglamentos locales.

Si el sistema se instala y utiliza correctamente siguiendo todas las normas y reglamentos, garantizará un alto grado de seguridad.

Asegúrese de que las puertas funcionen correctamente antes de instalar el sistema automatizado de puertas y confirme que las puertas sean adecuadas para la aplicación.

No permita que los niños operen o jueguen con el sistema automático de puerta.

No se cruce en el camino de la automatización de la puerta cuando esté en funcionamiento.

Mantenga todos los dispositivos de control y cualquier otro generador de impulsos fuera del alcance de los niños para evitar que el automatismo de la cancela se active accidentalmente.

No haga ninguna modificación a ningún componente, excepto que se mencione en este manual.

No intente abrir o cerrar manualmente las puertas antes de desbloquear el motor.

Si hay una falla que no se puede resolver y no se menciona en este manual, comuníquese con personal de instalación calificado.

No utilice el automatismo de la puerta antes de haber realizado y leído detenidamente todos los procedimientos e instrucciones.

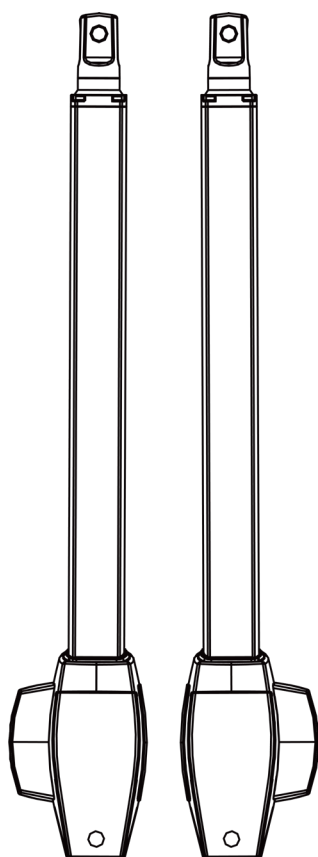
Pruebe el sistema de puerta automática semanalmente y haga que personal de instalación calificado revise y mantenga el sistema al menos cada 6 meses.

Instale señales de advertencia (si es necesario) en ambos lados de la puerta para advertir a las personas en el área de posibles peligros..

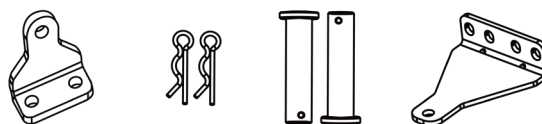
II. Descripción del producto y uso previsto

1. Contenido del kit

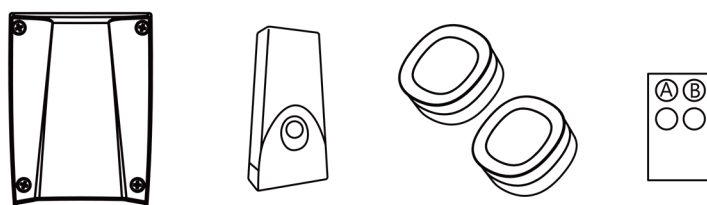
- **Motores**



- **Hardware**

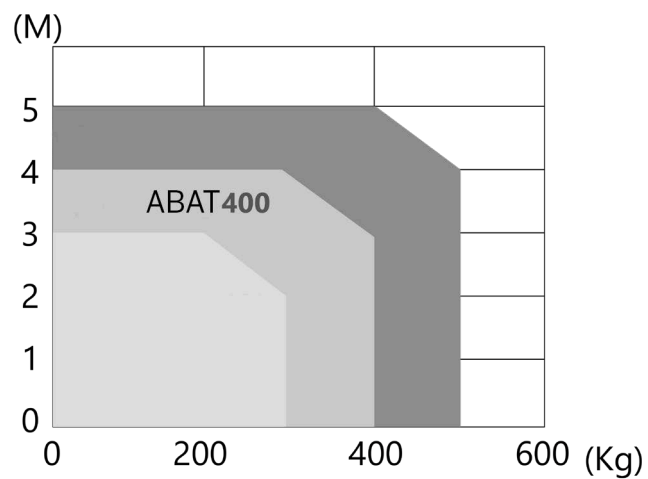


- **Accesorios**



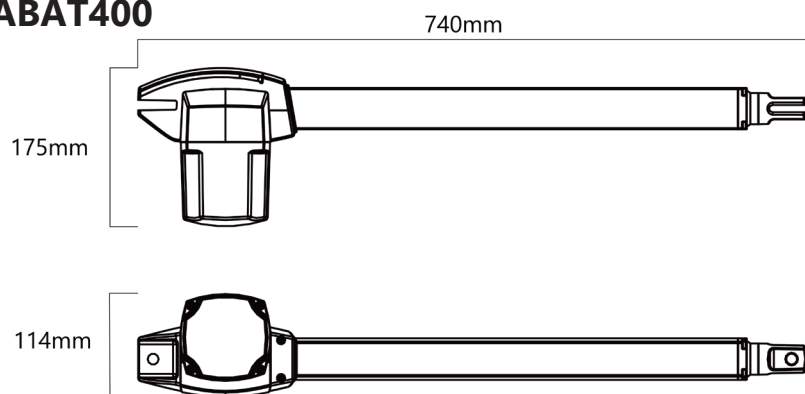
REF	DESCRIPCIÓN	CANTIDAD
1.	Motor 1 (maestro) incluido	1
2.	Motor 2 (Esclavo)	1
3.	Soporte delantero	1
4.	Pasador tipo R	2
5.	Tapón metálico	2
6.	Soporte trasero	1
7.	Tablero de control A301U	1
8.	Luz intermitente (Opcional)	1
9.	Fotocelda (Opcional)	2
10.	Control RF	2

2. Límites de uso del producto



3. Dimensiones

- **ABAT400**



III. Instalación

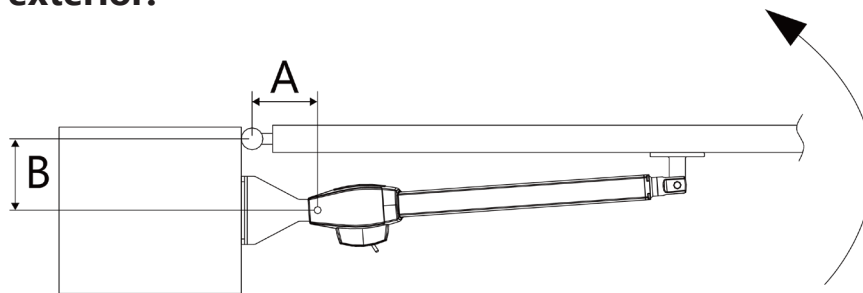
Los abrepuertas Armstrong 300 son aplicables por hoja de 3/4 metros de ancho y 300/400 kg de peso que pueden abrirse hasta 110 grados principalmente para uso residencial; donde el rendimiento se verá influido por factores tales como la dimensión de la puerta, el peso y el clima, por lo que el motor debe ajustarse necesariamente de forma adecuada.

1. Comprobaciones previas a la instalación

Armstrong 300 / 400 no es aplicable a una puerta que es ineficiente o insegura, ni para solucionar los defectos debidos a una instalación incorrecta o mantenimiento deficiente.

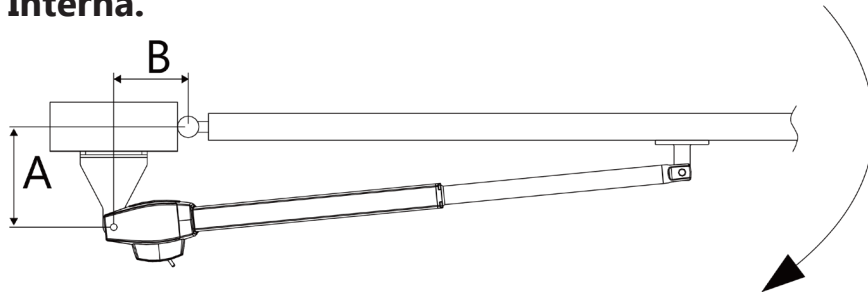
1. Asegúrese de que el peso y las dimensiones de la puerta se ajusten al rango operativo de Armstrong 300 . .
2. Asegúrese de que la estructura de la puerta cumpla con los criterios de operación automática y regulaciones de fuerza.
3. Asegúrese de que no existan fuertes roces en el recorrido de apertura o cierre de las hojas de la cancela.
4. Asegúrese de que la puerta esté a nivel horizontal para que la puerta no se mueva a un lado en ninguna posición.
5. Asegúrese de que la puerta pueda soportar el impacto del par motor cuando se instala en cualquier orificio del soporte cuya superficie sea lo suficientemente resistente.
6. Asegúrese de que las fotoceldas estén instaladas en superficies planas para garantizar que los dos extremos de recepción y transmisión coincidan entre sí.
7. Verifique las dimensiones de los motores como se muestra a continuación.
8. Asegúrese de dejar suficiente espacio cuando se abra la puerta.
9. Si la puerta está ABIERTA HACIA FUERA, deje al menos 70 mm entre los soportes del poste y la puerta.
10. Usar el ángulo de apertura de la hoja como criterio para asegurarse de que todos los criterios .

- **Apertura exterior.**



A \ B	150	160	170	180	190	200	210	220
150								
160		$\beta > 120^\circ$						
170			$\beta = 110^\circ - 120^\circ$					
180				$\beta = 100^\circ - 110^\circ$				
190					$\beta = 90^\circ - 100^\circ$			
200						$\beta < 90^\circ$		
210							$\beta < 90^\circ$	
220								$\beta < 90^\circ$

- **Apertura Interna.**



A \ B	150	160	170	180	190	200	210	220
150								
160		$\beta > 120^\circ$						
170			$\beta = 110^\circ - 120^\circ$					
180				$\beta = 100^\circ - 110^\circ$				
190					$\beta = 90^\circ - 100^\circ$			
200								
210								
220							$\beta < 90^\circ$	

11. El valor "C" es 139 mm.

12. "D" se puede medir fácilmente desde la puerta.

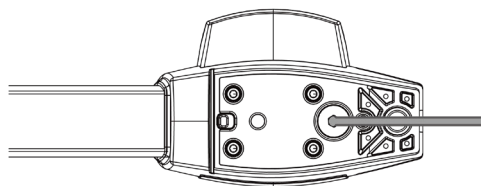
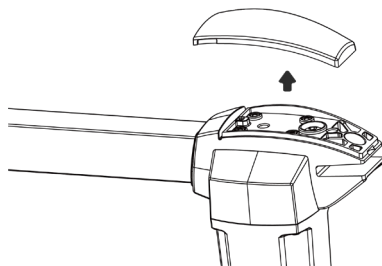
13. "A" = "C" + "D"

14. El valor de "B" se puede calcular a partir del valor de "A" y el ángulo de apertura de las hojas. Ex. Si "A" = 180-190 mm con un ángulo de apertura de las hojas de 100 grados, entonces el valor de "B" es de aproximadamente 190 mm.

****Asegúrese de que "B" y "A" sean similares o tengan el mismo valor que las hojas pueden operado sin problemas, también para reducir la carga del motor. ****

- **Modo manual del motor**

1. Retire la cubierta superior del motor.
2. Gire el eje de liberación con una llave hexagonal para liberar el motor.
3. El tubo interior se puede mover hacia adentro o hacia afuera.
4. Gire el eje de liberación para engranar el engranaje.

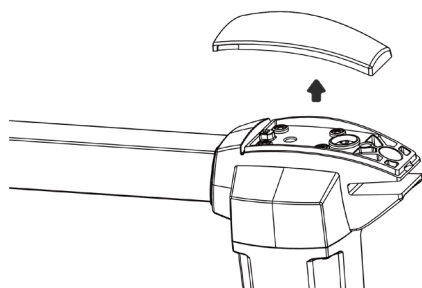


2. Instalación de los motores

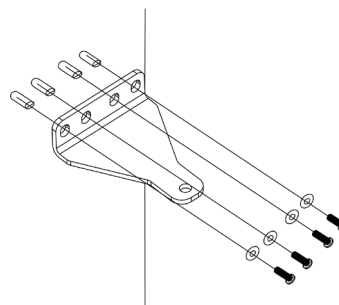
1. Elija las dimensiones correctas de los motores y la posición a instalar.
2. Compruebe si la superficie de montaje de los soportes a instalar es lisa, vertical y rígida.
3. Disponga el conducto de cables para el cable de alimentación de los motores.
4. Afloje el tornillo y retire la tapa del motor. (Figura 1)
5. Coloque las hojas en la posición cerrada.
6. Consulte la distancia de "B" en la página 6, coloque la placa trasera en la posición correcta en la superficie de montaje.

7. Coloque 4 soportes de poste en la superficie que se instalará y marque los puntos de perforación, luego perforo orificios de un diámetro mínimo de 8 mm por cuatro en la superficie de montaje que se instalará y sujete los soportes con tornillos y arandelas. (Figura 2) Asegúrese de dejar suficiente espacio cuando se abra la puerta.
8. Asegúrese de que la placa frontal esté completamente instalada horizontalmente.
9. Consulte la Figura 2, la distancia entre la placa frontal del motor y la placa trasera es de 640 mm, la diferencia de altura es de 175 mm.

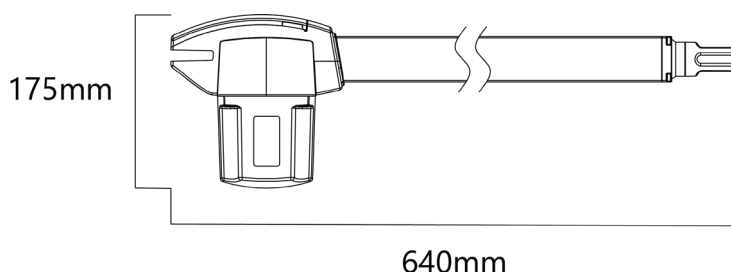
• **Figura 1**



• **Figura 2**

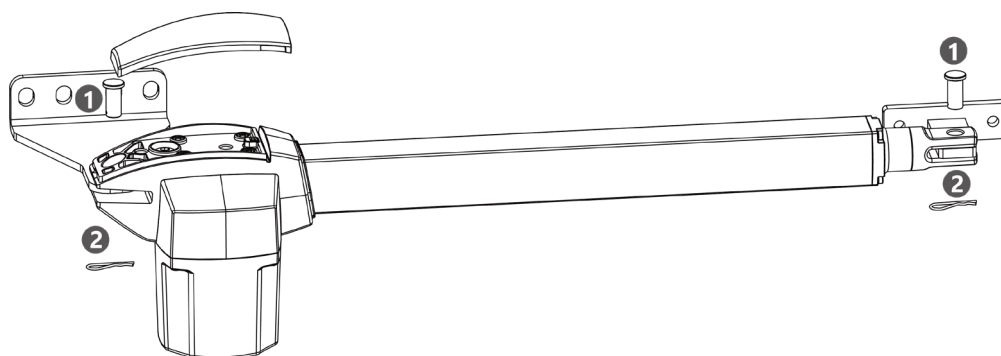


• **Figura 3**



10. Sujete y fije la placa frontal del motor en la puerta temporalmente.
11. Levante el motor e inserte los tornillos en la placa frontal. Organice el conducto de cables para el cable de alimentación de los motores.
12. Levante el motor por encima y empuje la puerta hasta el final hasta que los orificios para tornillos del extremo del motor coincidan con los orificios en la placa trasera. Fije el motor a la placa trasera con el perno. (Figura 4)
13. Apriete la tuerca firmemente y aflójela media vuelta para que el motor soporte en rotación.
14. Utilice la llave de desbloqueo adecuada para liberar el motor.
15. Intente empujar la compuerta liberada y asegúrese de que el motor se pueda mover.
16. Asegúrese de que la placa frontal del motor se pueda sujetar en la puerta para instalarla de forma permanente.
17. Utilice la llave de desbloqueo adecuada para volver a fijar el motor.
18. Afloje la tuerca de plástico debajo del cable de alimentación del extremo del motor, introduzca el cable de alimentación a través de la tuerca y atornille.

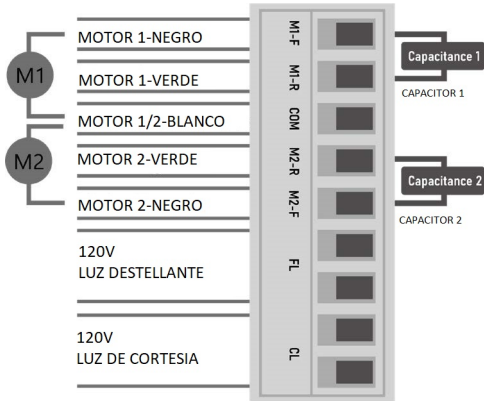
• **Figura 4**



2. Cableado del motor

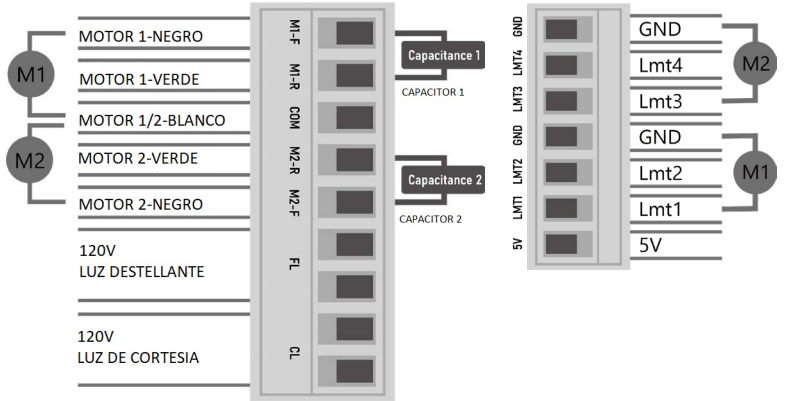
- **Modo de Tiempo**

Consulte la tabla de parámetros-parámetro F-A1-0.



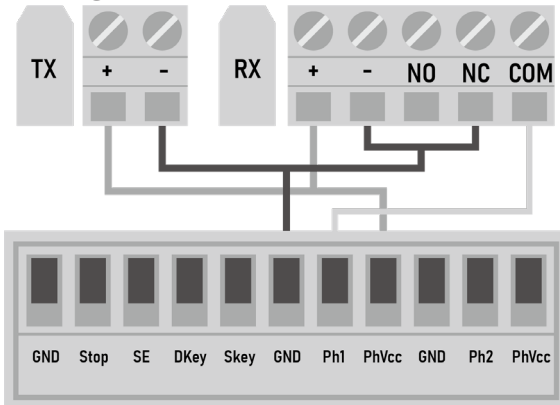
- **Modo Sensor de limite**

Consulte la tabla de parámetros-parámetro F-A1-1

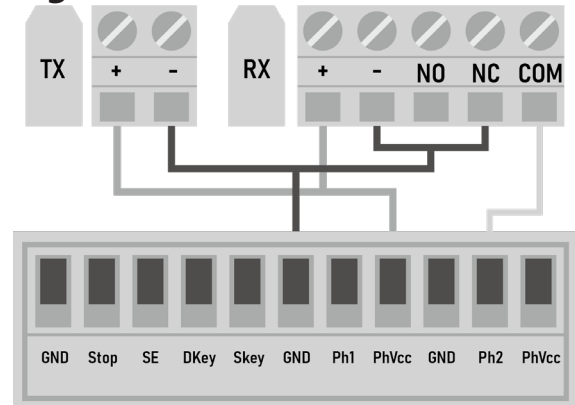


3. Cableado de accesorios

- **Cableado del dispositivo de seguridad 1**

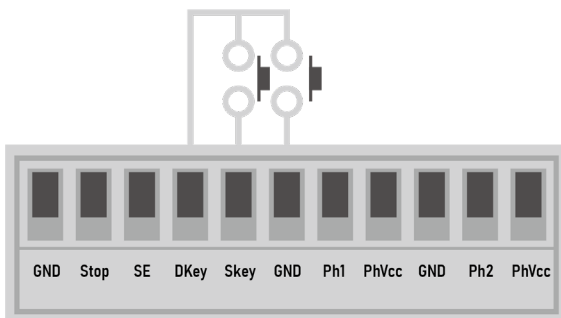


- **Cableado del dispositivo de seguridad 2**

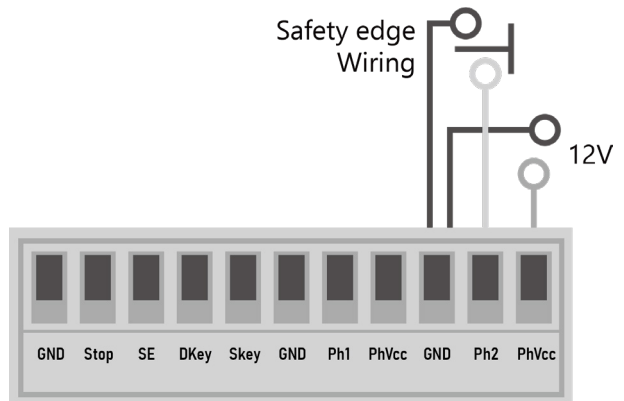


- **Cableado de dispositivos auxiliares**

Tecla D: Puerta doble Abrir/Parar/Cerrar/Parar
Tecla S: Puerta simple Abrir/Parar/Cerrar/Parar



- **12V disponibles para alimentar accesorios**



4. Aprendizaje remoto RF

- **Emparejamiento de controles remotos (*Memoria para 200 controles)**

Presione el botón RF durante 2 s y la pantalla LED mostrará **RFL**

Pulse cualquier botón del control y **RFL** destellara

Espere 10 s hasta que LED **RFL** se apague

- **Eliminar un control remoto emparejado**

Presionar boto RF-2 veces y el LED muestra **DYK**

Presione cualquier tecla del control remoto emparejado y el LED parpadea 3 veces.

Espere que **DYK** se apague.

- **Eliminar todo el control remoto emparejado**

Presionar el botón RF 5 s segundos y el LED muestra **DAL**

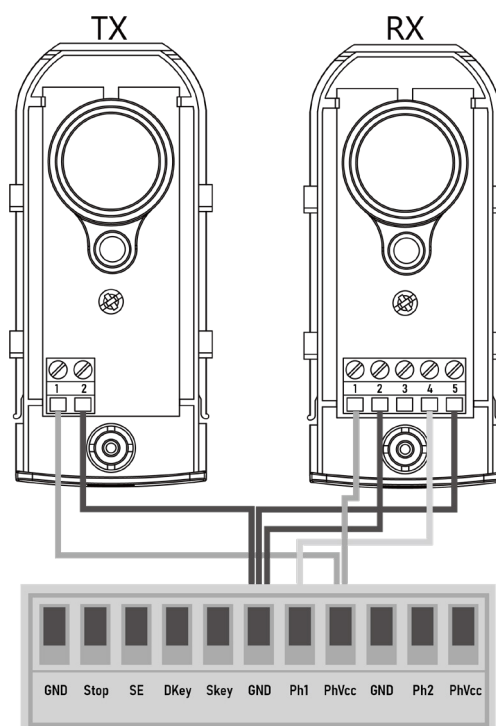
Presione cualquier tecla del control remoto emparejado y todos los controles remotos emparejados se eliminan de la memoria.

- **Emparejamiento de controles remotos con un control remoto emparejado**

Presione un control remoto nuevo durante 5 segundos y la luz intermitente se encenderá.

Presione el control remoto emparejado 3 veces y la luz intermitente parpadeará. Presione cualquier tecla de un nuevo control remoto para emparejar.

5. Fococeldas de seguridad



Abra la cubierta y conecte los cables.

Monte el receptor y el transmisor en la posición adecuada.

Asegúrese de que no haya obstáculos entre el receptor y el transmisor.

Para una eficiencia óptima, el receptor y el transmisor deben estar correctamente alineados.

Encienda las fotoceldas y asegúrese de que la luz LED en el receptor y el transmisor estén encendidas

6. Lógica del dispositivo de seguridad

- F5 PH1 funciones**

Parámetro	Función	Estado de la puerta	Reacción
F5-0 (Configuración predeterminada)	PH1 función OFF	Sin función	Sin función
F5-1	Fotocelda-Cerrada	Puerta completamente cerrada	No permitir abrir
		Puerta totalmente abierta	Cierre rápido
		Detener durante el ciclo	No permitir cerrar
		frase de cierre	Abrir
		Frase de apertura	Sin efecto
F5-2	Fotocelda-Abierta	Puerta completamente cerrada	No permitir abrir
		Puerta completamente cerrada	No permitir cerrar
		Detener durante el ciclo	No permitir abrir/cerrar
		Fase de cierre	Sin efecto
		Fase de apertura	Cerrar
F5-3	sensor de seguridad	Puerta completamente cerrada	No permitir abrir
		Puerta completamente abierta	Tiempo de recarga de cierre automático
		Detener durante el ciclo	No permitir abrir/cerrar
		Fase de cierre	Abrir por 2 segundos
		Fase de apertura	Cerrar por 2 segundos

- **F6 PH2 funciones**

Parametros	Funciones	Estado de la puerta	Reacción
F6-0 (Configuración predeterminada)	PH2 función OFF	Sin función	Sin función
F6-1	Fotocelda-cerrada	Puerta completamente cerrada	No permitir abrir
		Puerta completamente abierta	Cierre rápido
		Detener durante el ciclo	No permitir cerrar
		Fase de cierre	Abrir
		Fase de apertura	Sin función
F6-2	Fotocelda-abierta	Puerta completamente cerrada	No permitir abrir
		Puerta completamente cerrada	No permitir cerrar
		Detener durante el ciclo	No permitir abrir/cerrar
		Fase de Cierre	Sin función
		Fase de Apertura	Cerrar
F6-3	Sensor de seguridad	Puerta completamente cerrada	No permitir abrir
		Puerta completamente abierta	Tiempo de recarga de cierre automático
		Detener durante el ciclo	No permitir abrir/cerrar
		Fase de cierre	Abrir por 2 segundos
		Fase de apertura	Cerrar por 2 segundos

7. Programación

• Indicación en la pantalla LED

Indicación de la pantalla LED

N-L: Aún no se ha realizado el aprendizaje del sistema

D-G: Puerta doble

S-G: puerta única

RFL: aprendizaje remoto

DKY: Eliminar control remoto único

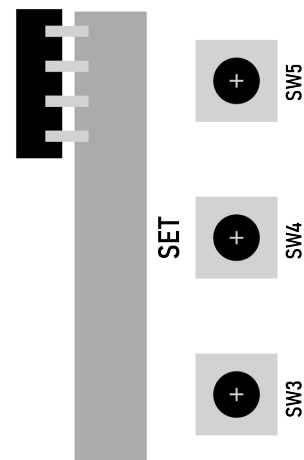
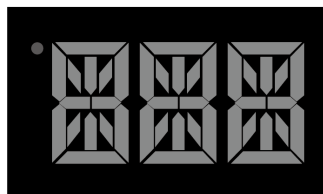
DAL: Eliminar todos los controles remotos

OPN: Abierto

CLS: Cerrar

STP: detener

Afficheur LED



Ejemplo de indicación en la pantalla LED

• Configuración de parámetros.

presione y mantenga ▲ / SET durante 3 segundos

El LED mostrará «A1» configuración de parámetros

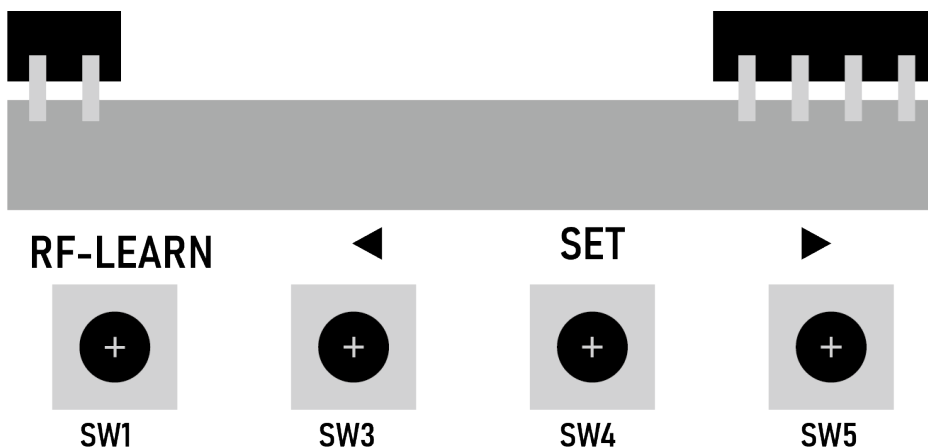
Seleccione la configuración principal con ▲ / ▼ luego confirme con SET

Visualización del subajuste (ej: parámetro A1-subvalor=1)

Modificar valor de subconfiguración ▲ / ▼

Valide el valor de la subconfiguración con SET

Presione ▲ / ▼ para mostrar y configurar otros ajustes



8. Tabla de parámetros

Configuración	Función	Parámetros	Descripción
A1	Modo límite	A1-0	Modo de sensor de límite
		A1-1	Modo tiempo (config.de fabrica)
A2	Modo de operación	A2-0	Modo estándar (config.de fabrica)
		A2-1	Modo condominio
		A2-2	Modo vacaciones
A3	Puerta doble/simple	A3-0	Puerta simple
		A3-1	Puerta doble (config.de fabrica)
A4	Dirección de LED	A4-0	Caja de control(config.de fabrica)
		A4-1	Motor apertura de puerta
A5	Dirección de operación	A5-0	Abrir hacia dentro(config.fabrica)
		A5-1	Abierto hacia el exterior
C1/C2	C1 Desaceleración para apertura C2 Desaceleración para cierre	C1/C2-0	Sin zona de desaceleración
		C1/C2-1	Área de desaceleración del 5%
		C1/C2-2	Área de desaceleración del 10%
		C1/C2-3	Área de desaceleración del 15%
		C1/C2-4	Desaceleración del 20%(de fabrica)
		C1/C2-5	Área de desaceleración del 25%
		C1/C2-6	Área de desaceleración del 30%
C3/C3	C3 Tiempo de retardo para apertura C4 Tiempo de retardo para el cierre	C3/C4-0	Sin retardo
		C3/C4-1	1 segundo
		C3/C4-2	2 segundos (C3 de fabrica)
		C3/C4-3	3 segundos (C4 de fabrica)
		C3/C4-4	4 segundos
		C3/C4-5	5 segundos
		C3/C4-6	6 segundos
		C3/C4-7	10 segundos
		C3/C4-8	15 segundos
		C3/C4-9	20 segundos
C5/C6	C5 Tiempo del motor 1 para la apertura C6 Tiempo del motor 2 para la apertura	0-99 segundos	Configuración predeterminada 22 segundos
C7/C8	C7 Motor1 tiempo de cierre C8 Motor2 tiempo de cierre	0-99 segundos	Configuración predeterminada 24 segundos
E1/E2	Reacción de sobrecorriente E1 durante la apertura Reacción de sobrecorriente E2 durante el cierre	E1/E2-0	Detener (config.fabrica de E1)
		E1/E2-1	Inverso durante 1 segundo
		E1/E2-2	Inverso durante 2 segundos (E2 predeterminado)
		E1/E2-3	Marcha atrás durante 3 segundos
		E1/E2-4	Marcha atrás durante 4 segundos
		E1/E2-5	Invertir hasta el final

Configuración	Función	Parámetros	Descripción
E3	Tiempo inverso al cerrar	E3-0	(Configuración predeterminada)
		E3-1	0.1 segundos
		E3-2	0.2 segundos
		E3-3	0.3 segundos
		E3-4	0.4 segundos
		E3-5	0.5 segundos
		E3-6	0.6 segundos
E4	Ignorar el tiempo de sobrecorriente al iniciar	E4-0	0.4 segundos
		E4-1	0.5 segundos
		E4-2	(Configuración predeterminada)
E5	Sensibilidad de sobrecorriente	E5-0	20%
		E5-1	30%
		E5-2	40%
		E5-3	50%
		E5-4	60%
		E5-5	70%
		E5-6	80% (config.de fabrica)
		E5-7	90%
E6	Fuerza	E6-0	100%
		E6-1	30%
		E6-2	40%
		E6-3	50%
		E6-4	60%
		E6-5	70%
		E6-6	80% (Config.de fabrica)
		E6-7	90%
F1	Tiempo de cierre automatico	F1-0	Sin cierre automático (de fabrica)
		F1-1	3 segundos
		F1-2	10 segundos
		F1-3	20 segundos
		F1-4	40 segundos
		F1-5	60 segundos
		F1-6	120 segundos
		F1-7	180 segundos
F1-8	300 segundos		
F2	Cierre rápido	F2-0	0 segundos
		F2-1	1 segundos
		F2-2	2 segundos
		F2-3	3 segundos
		F2-4	4 segundos (de fabrica)
		F2-5	6 segundos
		F2-6	8 segundos
		F2-7	10 segundos

Configuración	Función	Parámetros	Descripción
F3	Modo peatonal	F3-0	10%
		F3-1	20%
		F3-2	30%
		F3-3	40%
		F3-4	50%
		F3-5	60%
		F3-6	70%
		F3-7	80%
		F3-8	90%
F4	Luz intermitente – Pre intermitente	F4-0	0 segundos (de fabrica)
		F4-1	1 segundo
		F4-2	2 segundos
		F4-3	3 segundos
		F4-4	4 segundos
		F4-5	6 segundos
		F4-6	8 segundos
		F4-7	10 segundos
F5	Ph1 modo fotocelda	Consulte la lógica del dispositivo de seguridad	
F6	Ph2 modo fotocelda	Consulte la lógica del dispositivo de seguridad	
F7	Buzzer	F7-0	OFF (de fabrica)
		F7-1	ON
F8	Modo de liberación de cerradura	F8-0	Función APAGADA (por defecto)
		F8-1	Función cerradura activada
		F8-2	Función cerradura ON con marcha atrás durante 1 segundo
F9	Luz de cortesía	F9-0	APAGADO (por defecto)
		F9-1	5 segundos
		F9-2	10 segundos
		F9-3	20 segundos
		F9-4	30 segundos
		F9-5	40 segundos
		F9-6	60 segundos
		F9-7	80 segundos
		F9-8	100 segundos
		F9-9	120 segundos
H1	Botón A	H1-0	Función APAGADA
		H1-1	Paso a paso Abrir/Parar/Cerrar/Parar (por defecto)
		H1-2	Abrir/Parar/Cerrar
		H1-3	modo peatón
		H1-4	Abrir
		H1-5	Detener
		H1-6	Cerrar
		H1-7	Lampara
		H1-8	Interruptor de cierre automático
		H1-9	Interruptor de modo de vacaciones

Configuración	Función	Parámetros	Descripción
H2	Botón B	H2-0	Función APAGADA
		H2-1	Paso a paso Abrir/Parar/Cerrar/Parar (por defecto)
		H2-2	Abrir/Parar/Cerrar
		H2-3	modo peatón
		H2-4	Abrir
		H2-5	Detener
		H2-6	Cerrar
		H2-7	Lampara
		H2-8	Interruptor de cierre automático
		H2-9	Interruptor de modo de vacaciones
H3	Botón C	H3-0	Función APAGADA
		H3-1	Paso a paso Abrir/Parar/Cerrar/Parar (por defecto)
		H3-2	Abrir/Parar/Cerrar
		H3-3	modo peatón
		H3-4	Abrir
		H3-5	Detener
		H3-6	Cerrar
		H3-7	Lampara
		H3-8	Interruptor de cierre automático
		H3-9	Interruptor de modo de vacaciones
H4	Botón D	H4-0	Función APAGADA
		H4-1	Paso a paso Abrir/Parar/Cerrar/Parar (por defecto)
		H4-2	Abrir/Parar/Cerrar
		H4-3	modo peatón
		H4-4	Abrir
		H4-5	Detener
		H4-6	Cerrar
		H4-7	Lampara
		H4-8	Interruptor de cierre automático
		H4-9	Interruptor de modo de vacaciones
J1	Terminal de llave Sencillo	J1-0	Función APAGADA
		J1-1	Puerta doble Abrir/Parar/Cerrar/Parar
		J1-2	Puerta simple Abrir/Parar/Cerrar/Parar (Por defecto)
		J1-3	Modo peatonal
		J1-4	Abrir
		J1-5	Detener (NO)
		J1-6	Detener (NC)
		J1-7	Cerrar
		J1-8	Lampara
		J1-9	Interruptor de cierre automático
		J1-10	Interruptor de modo de vacaciones

Configuración	Función	Parámetros	Descripción
J2	Terminal de llave Doble	J2-0	Función APAGADA
		J2-1	Puerta doble Abrir/Parar/Cerrar/Parar (por defecto)
		J2-2	Puerta simple Abrir/Parar/Cerrar/Parar
		J2-3	Modo peatonal
		J2-4	Abrir
		J2-5	Detener (NO)
		J2-6	Detener (NC)
		J2-7	Cerrar
		J2-8	Lampara
		J2-9	Interruptor de cierre automático
		J2-10	Interruptor de modo de vacaciones
J3	terminal de parada	J3-0	Función APAGADA
		J3-1	Puerta doble Abrir/Parar/Cerrar/Parar
		J3-2	Puerta simple Abrir/Parar/Cerrar/Parar
		J3-3	Modo peatonal
		J3-4	Abierto
		J3-5	Detener (NO) (por defecto)
		J3-6	Detener(NC)
		J3-7	Cerrar
		J3-8	Lampara
		J3-9	Interruptor de cierre automático
		J3-10	Interruptor de modo de vacaciones
J4	SE terminal	J4-0	Función APAGADA (por defecto)
		J4-1	Detener
		J4-2	Inverso por 2 segundos
		J4-3	Reverso hasta el final
U1	Volver a la configuración predeterminada	U1	Los parámetros vuelven a la configuración predeterminada.
U2	Volver a la configuración predeterminada	U2	Los parámetros vuelven a la configuración predeterminada, elimina toda la memoria RF, elimina toda la memoria de aprendizaje del sistema

Modo Condominio				
	Botón paso a paso	Botón peatonal	PH2	PH1
Detener a la mitad	Abrir completamente y vuelva a cargar el tiempo de cierre automático.	Sin efecto, Cuenta regresiva de cierre automático	Cuando se activa Ph2, el cierre automático se detiene hasta que se retire el obstáculo.	Cuando se activa Ph1, el cierre automático se detiene hasta que se retire el obstáculo.
Puerta completamente abierta	Recarga del tiempo de cierre automático	Sin efecto, Cuenta regresiva de cierre automático	Cuando se activa Ph2, el cierre automático se detiene hasta que se retire el obstáculo.	Cuando se activa Ph1, el cierre automático se detiene hasta que se retire el obstáculo.
Fase de apertura	Sin efecto	Sin efecto	Sin efecto	Sin efecto
Puerta completamente cerrada	Abra la puerta hasta que esté completamente abierta y comience la cuenta regresiva de cierre automático	Sin efecto	Sin efecto	Sin efecto
Fase de Cierre	Abra la puerta hasta que esté completamente abierta y comience la cuenta regresiva de cierre automático	Sin efecto	Cuando se activa Ph2, retrocede a la posición completamente abierta. El cierre automático se detiene hasta que se retire el obstáculo.	No permite abrir

9. Aprendizaje del sistema

Abra la cubierta y conecte los cables de los motores y RED eléctrica.

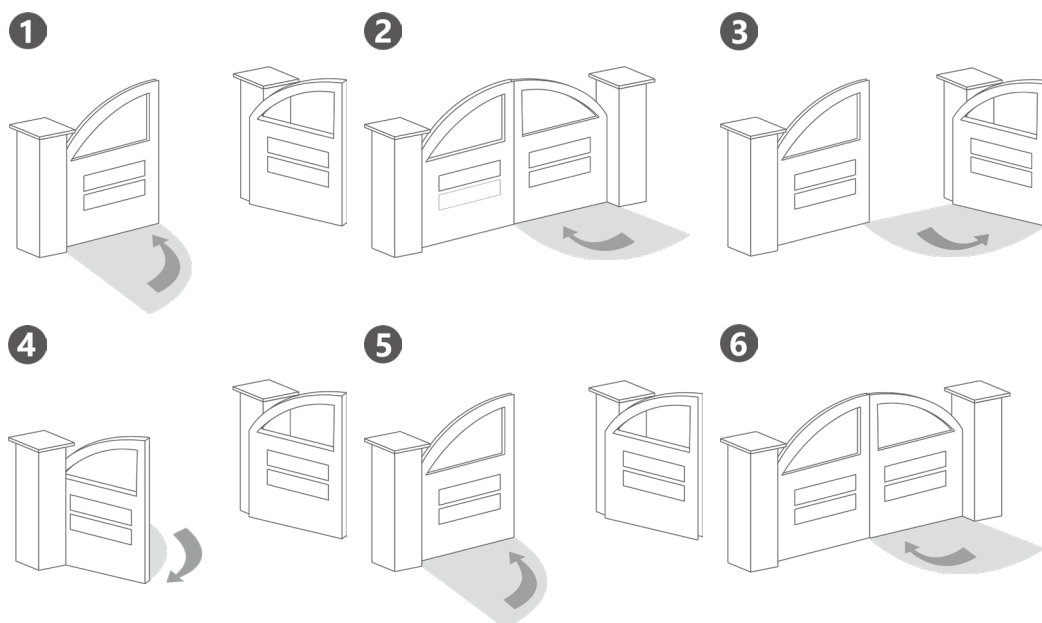
Coloque el receptor y el transmisor en la posición adecuada.

Asegúrese de que no haya obstáculos entre el receptor y el transmisor (control RF).

Encienda las fotoceldas y asegúrese de que la luz LED en el receptor y el transmisor estén encendidas para una óptima alineación.

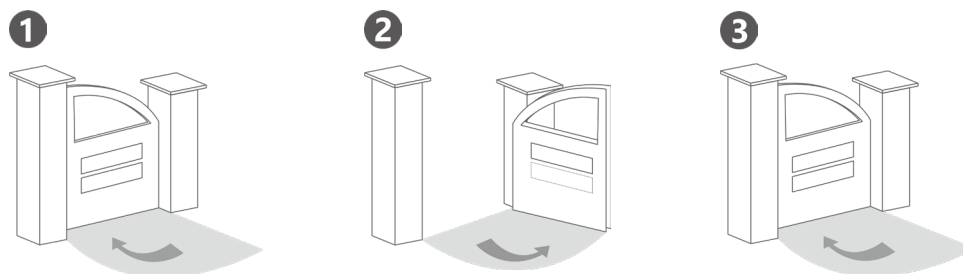
• Puerta doble durante el procedimiento de aprendizaje del sistema:

1. Motor 2 cerrando
2. Motor 1 cerrando
3. Motor 1 abriendo
4. Motor 2 abriendo
5. Motor 2 cerrado
6. Motor 1 cerrado



• Puerta sencilla durante el procedimiento de aprendizaje del sistema:

1. Motor cerrado
2. Motor abierto
3. Motor cerrado



V. Especificaciones técnicas

Nombre del modelo	ABAT400
Longitud máxima puerta	4 metros
Peso máximo puerta	400 kilos
Voltage	127VAC
Velocidad del motor (RPM)	1450
Longitud de carrera (mm)	400
Ciclo de trabajo	50%
Velocidad sin carga (mm/s)	16
Corriente sin carga	$\leq 1.0A$
Corriente nominal	$\leq 2.5A$
Ruido	$\leq 55db$
Temperatura trabajo	$-20^{\circ}C+50^{\circ}C$
Grado de protección	IP44



Tecnología para su vida

ABAT400

SKU.KABAT400

Operador abatible de 127VAC